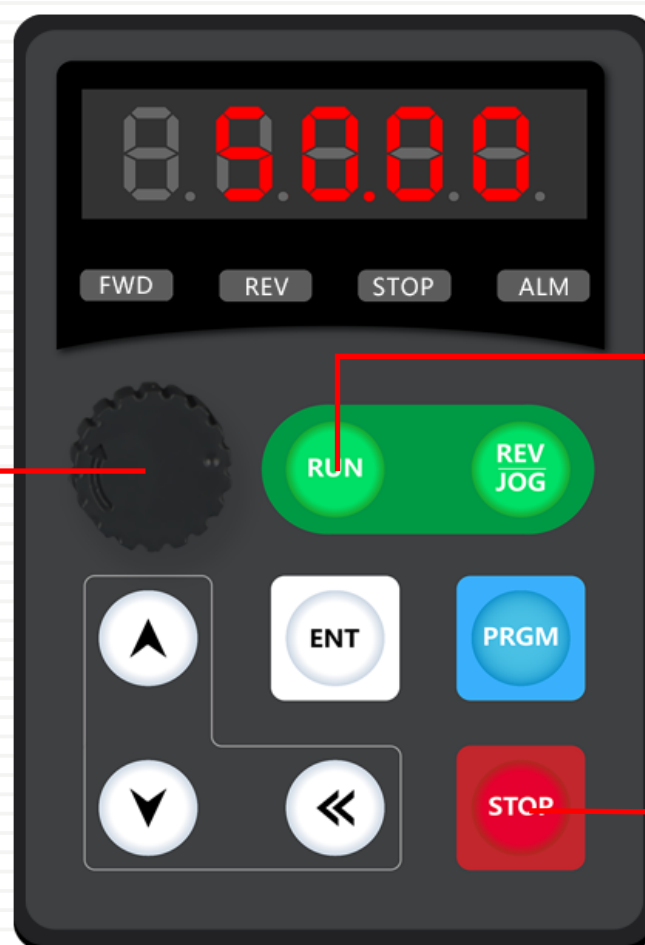


1、面板启动 面板电位器调速

电位器

顺时针加频率
逆时针减频率



RUN 运行键

STOP

停止/故障
复位键

参数设置：P7-01设为0

电位器

顺时针加频率
逆时针减频率



RUN 正转

REV/JOG 反转

STOP
停止/故障
复位键

3、面板启动 面板上下键调速

参数设置：P0-03设为0



4、面板启动 面板上下键调速 (掉电保存参数)

参数设置： P0-03设为1
P0-23设为1



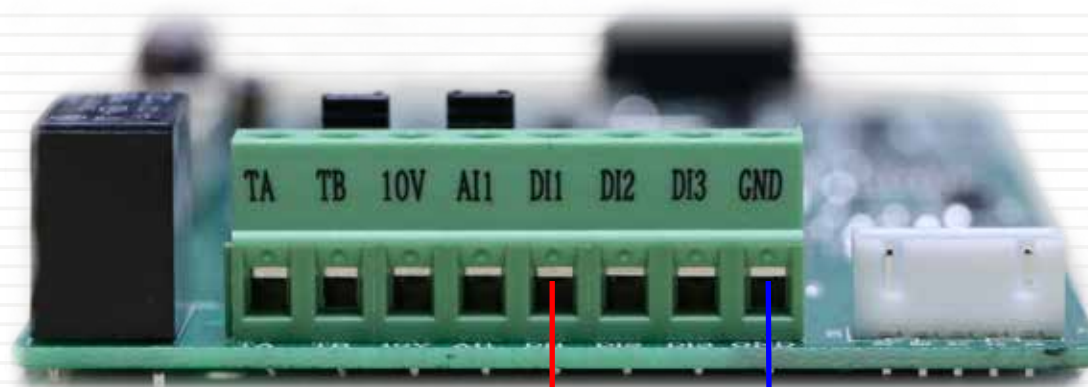
参数设置：P0-02设为1



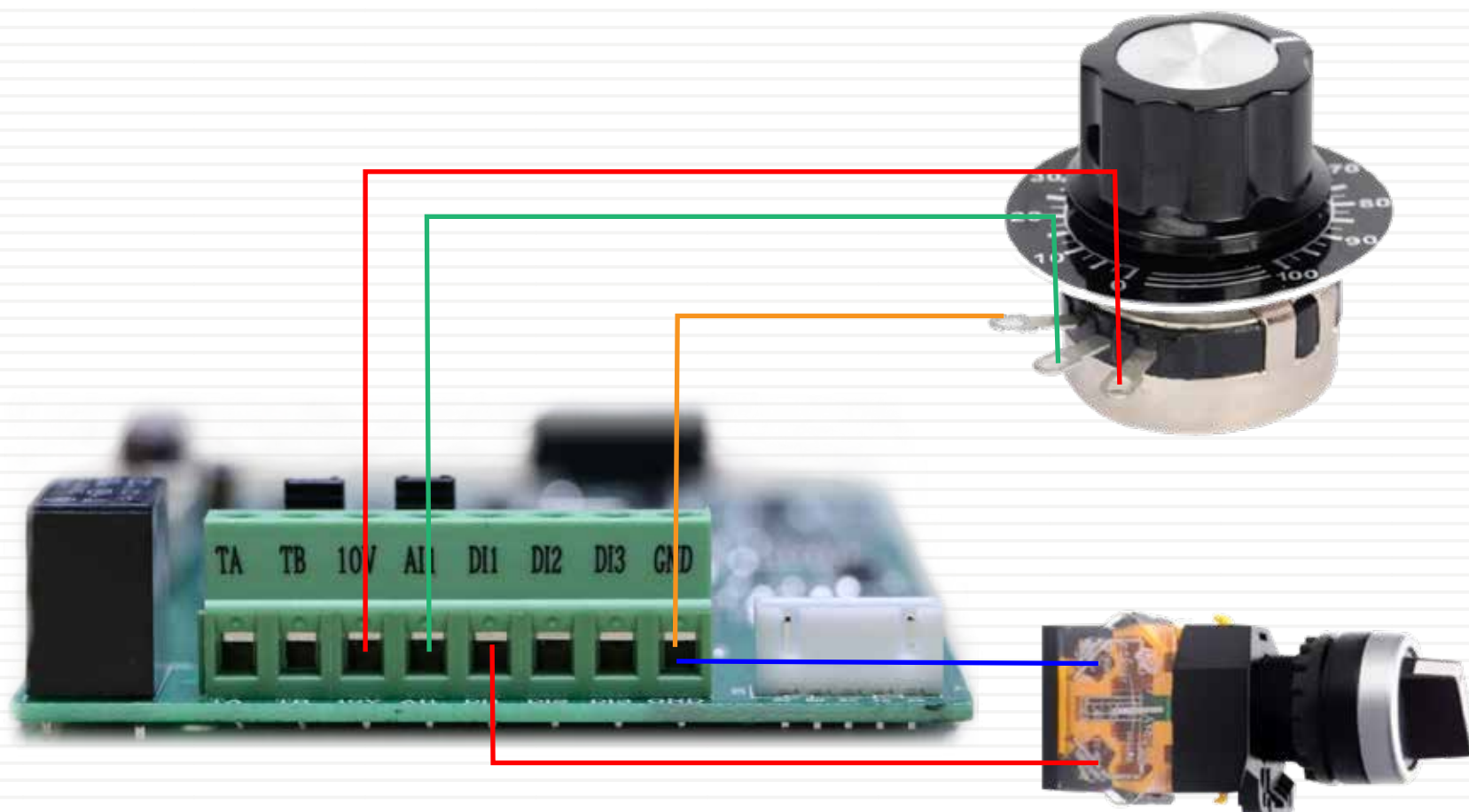
电位器

顺时针加频率

逆时针减频率



参数设置： P0-02设为1
P0-03设为2

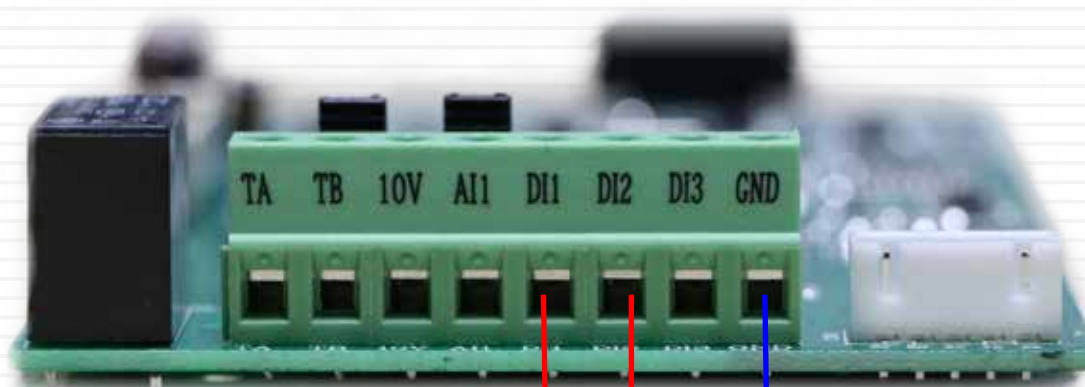


参数设置：P0-02设为1



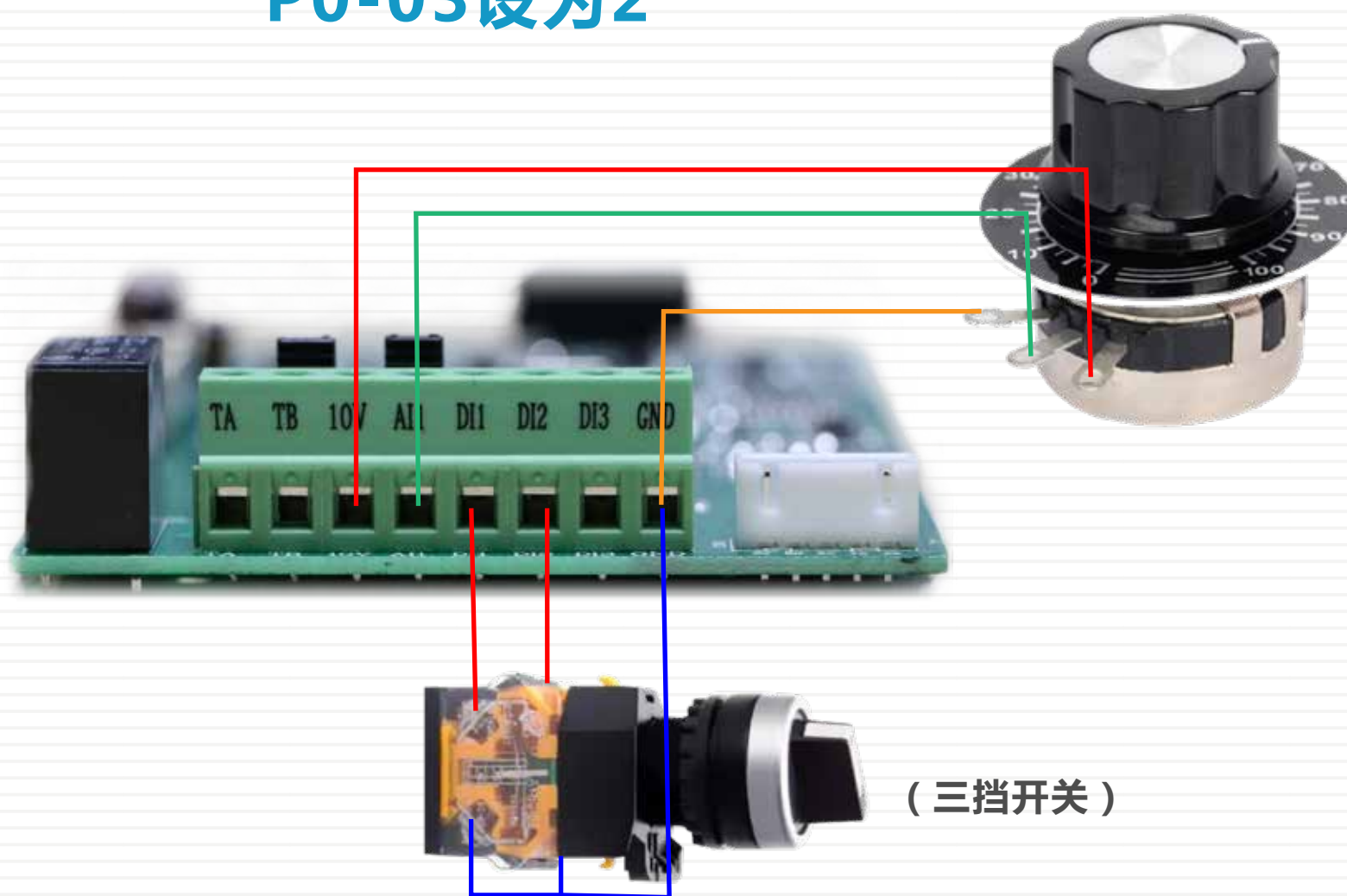
电位器

顺时针加频率
逆时针减频率



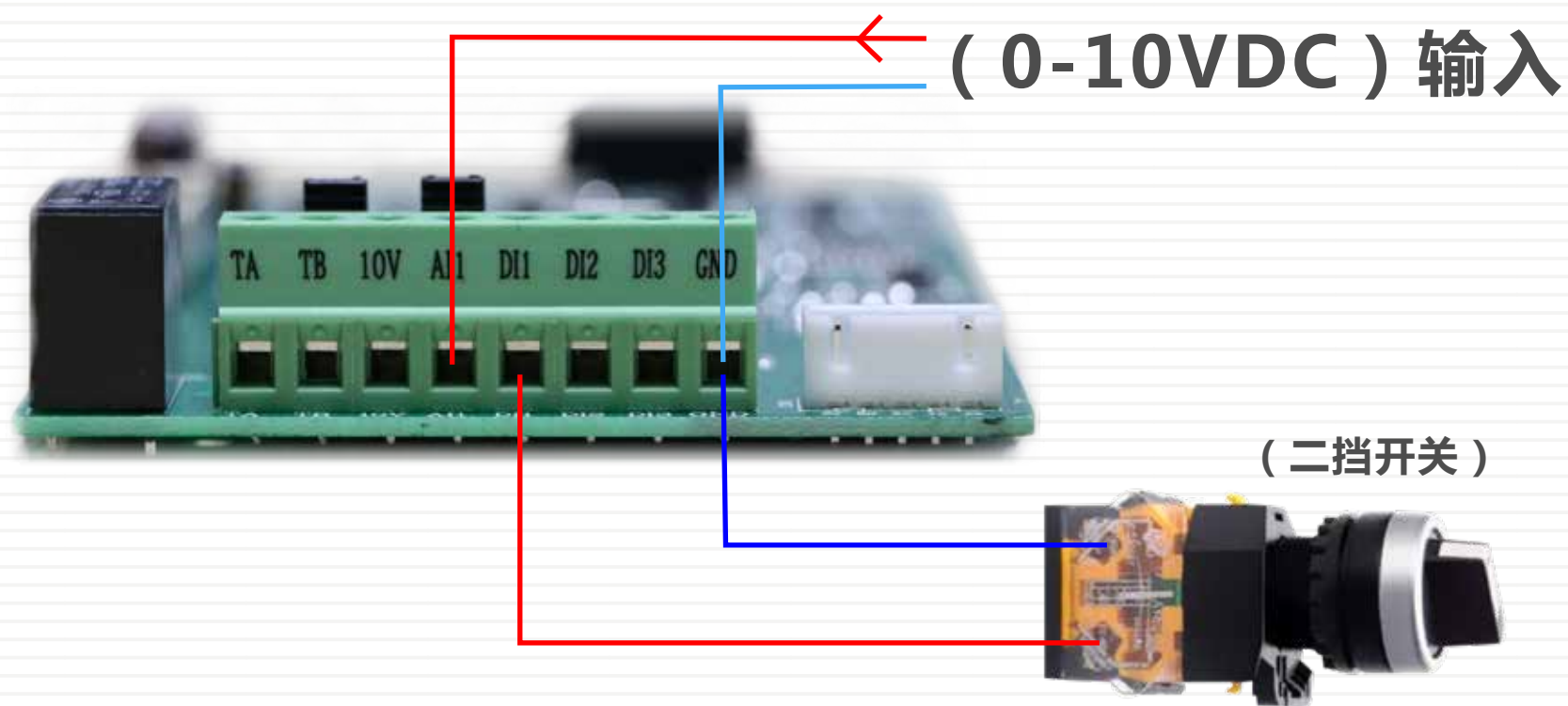
(三挡开关)

**参数设置： P0-02设为1
P0-03设为2**



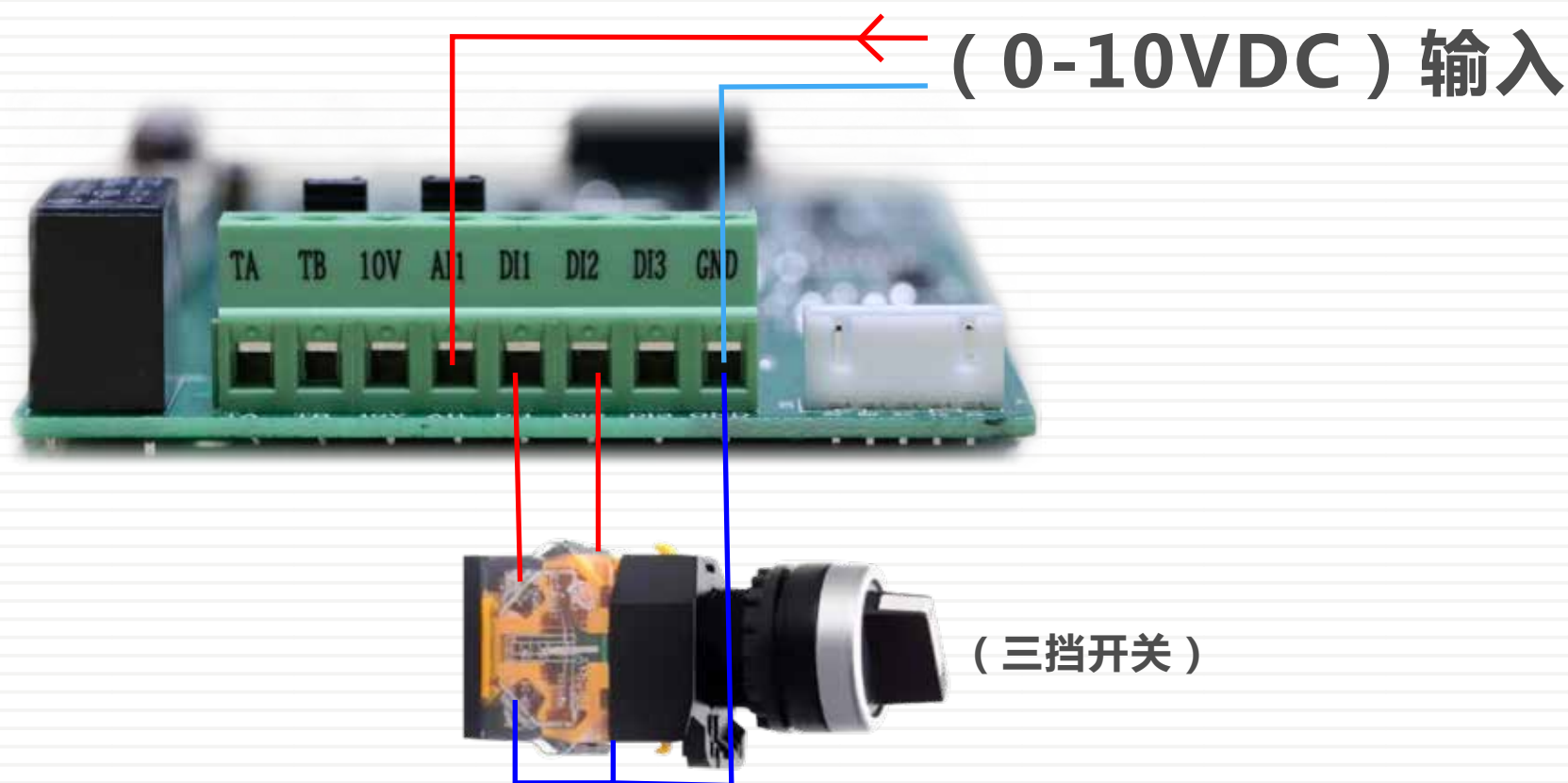
9、外部端子正转 外部模拟电压信号（0-10V）调速

**参数设置： P0-02设为1
P0-03设为2**



10、外部端子正反转 外部模拟电压信号（0-10V）调速

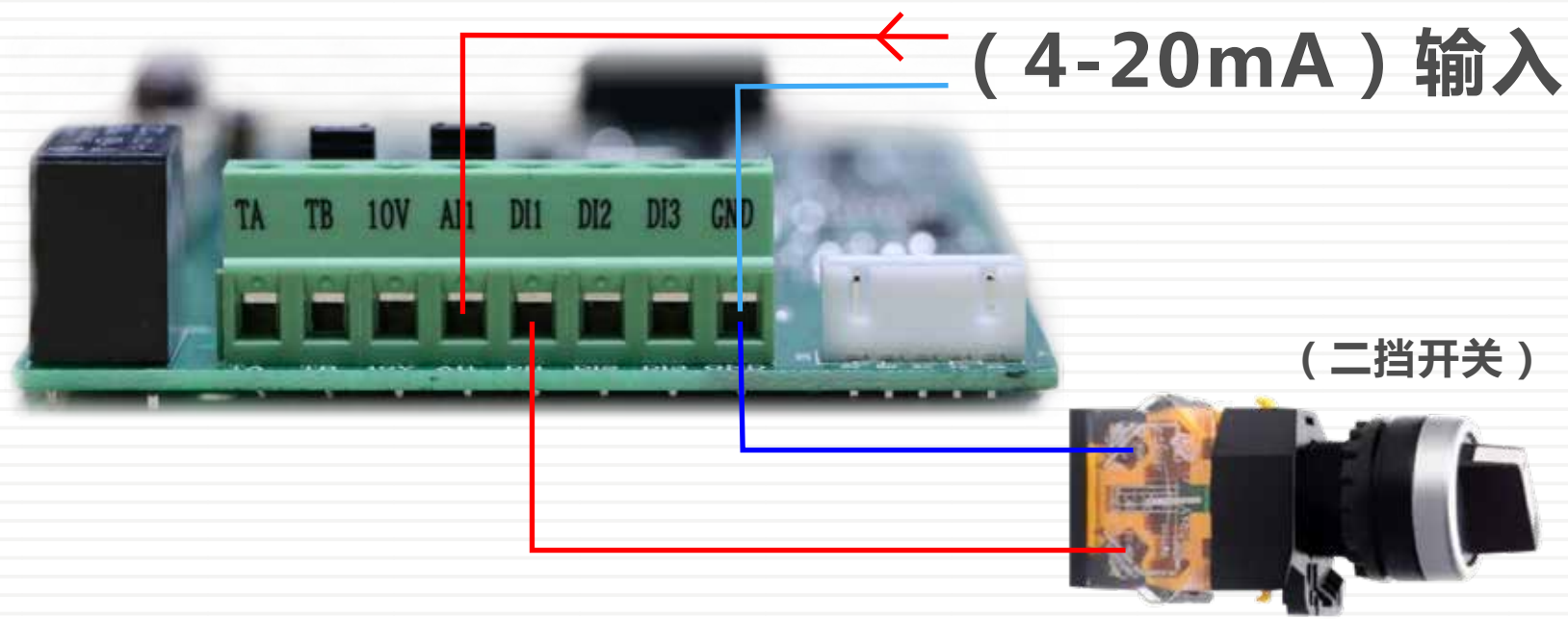
参数设置： P0-02设为1
P0-03设为2



11、外部端子正转 外部模拟电流信号4-20mA调速

JP2跳帽短接1和2脚

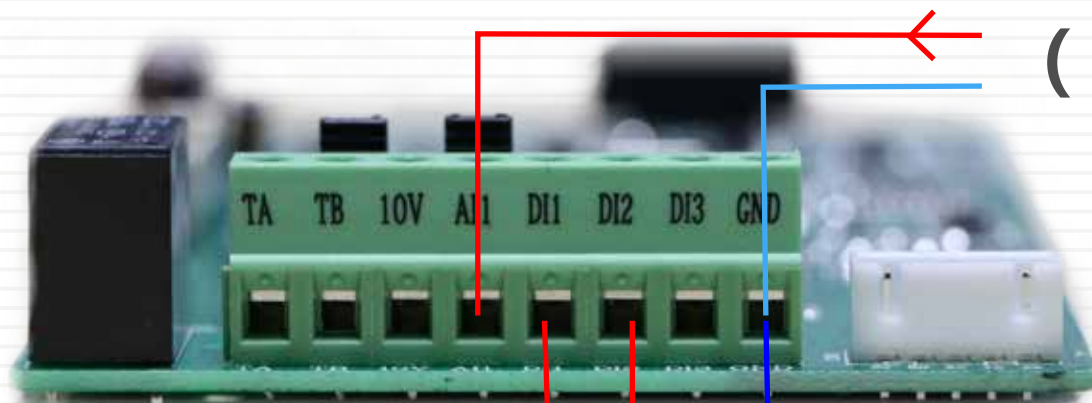
参数设置： P0-02设为1
P0-03设为3



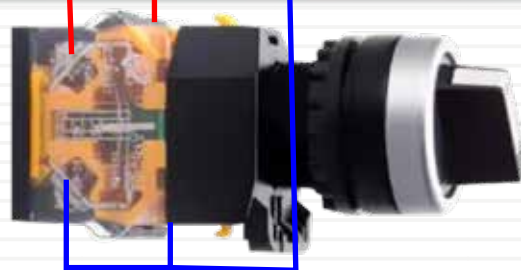
12、外部端子正反转 外部模拟电流信号4-20mA调速

参数设置： P0-02设为1
P0-03设为3

JP2跳帽短接1和2脚



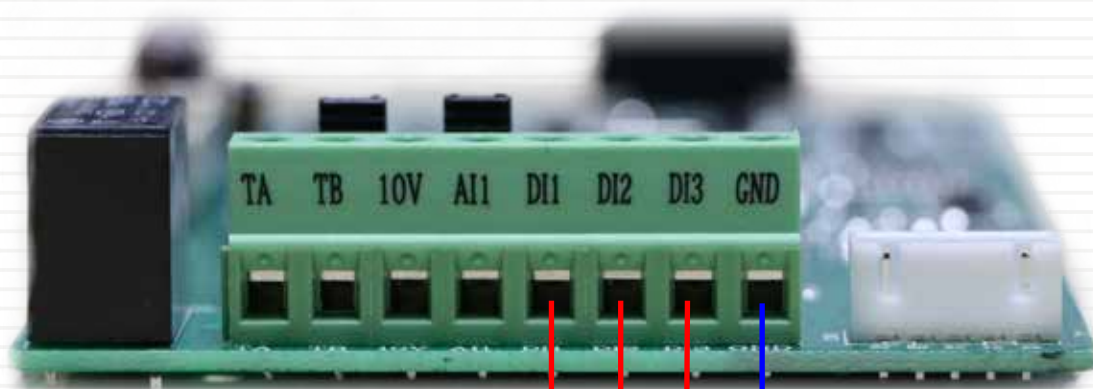
(4-20mA) 输入



(三挡开关)

13、外部端子启动 三线制控制1

参数设置：
P0-02设为1
P4-02设为3
P4-11设为2



正转



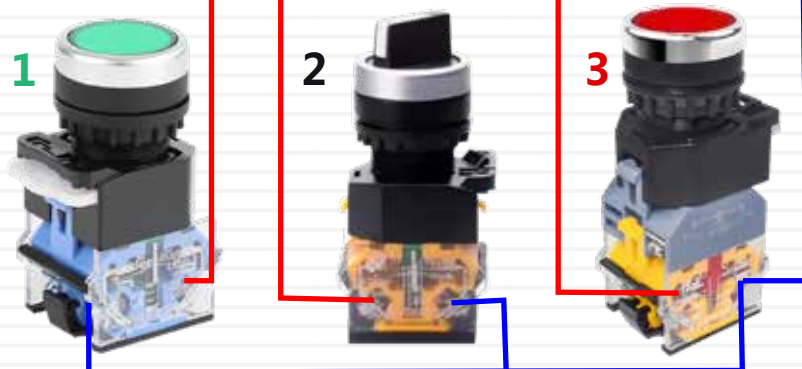
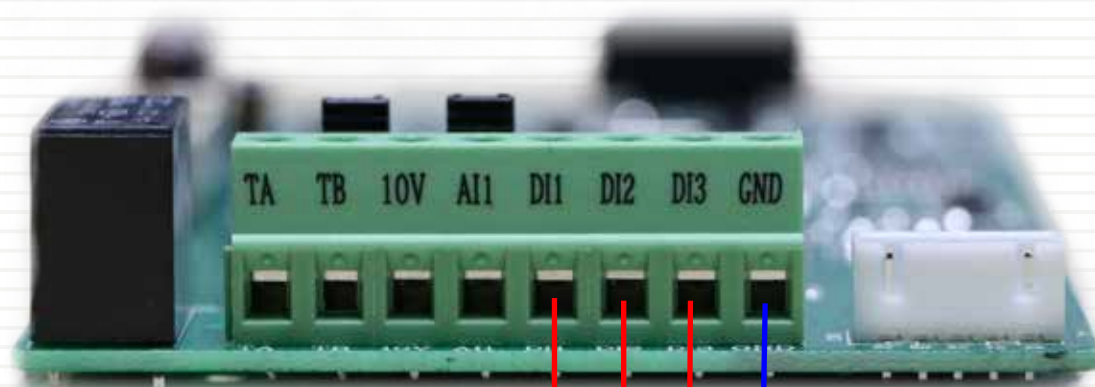
反转



停止

点动按钮（带复位）

参数设置：
P0-02设为1
P4-02设为3
P4-11设为3



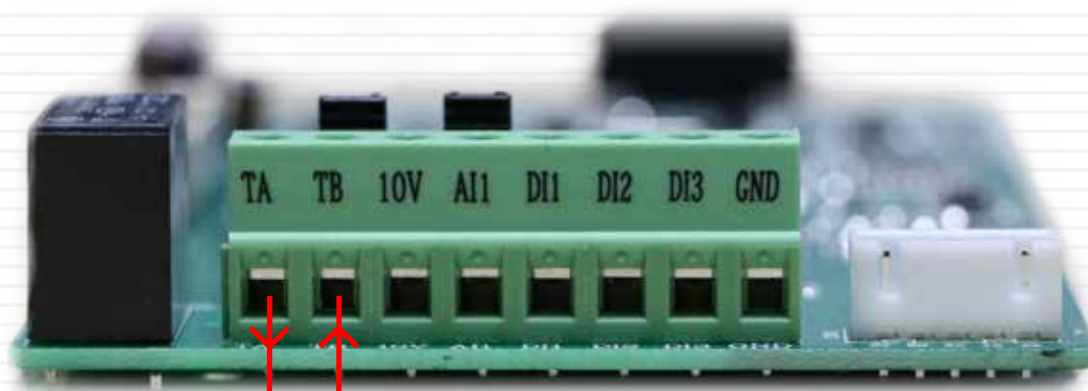
正转

正反转切换

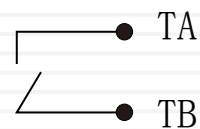
停止

1、3：点动按钮（带复位）
2：转换开关

参数设置： P5-02设为2
(变频器故障输出)



~220AC(或24VDC)
L
N



TA-TB是常开触点

参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

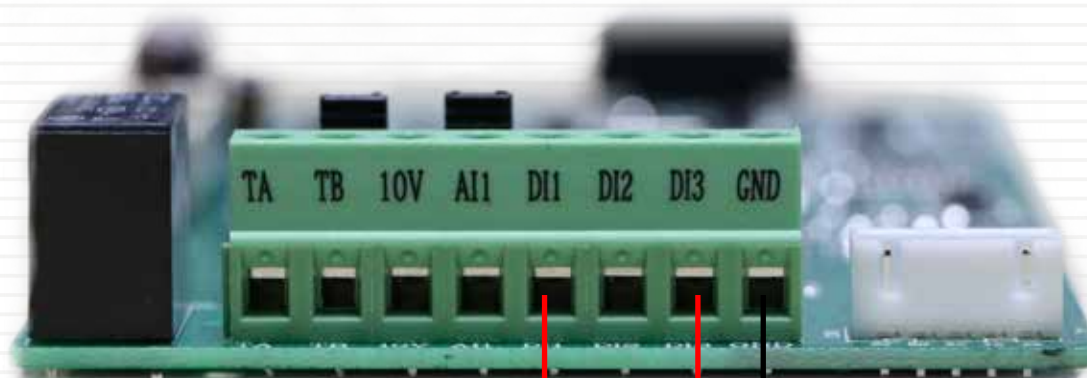
P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-02设为**12**（多段指令端子1）

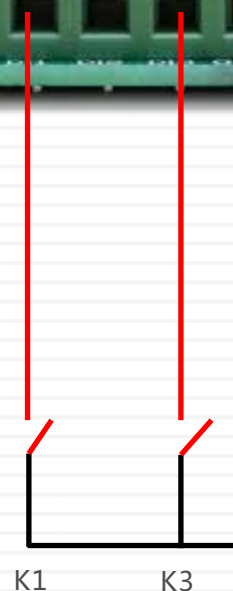
PC-00设置第一段速频率

PC-01设置第二段速频率



K1闭合正转第一段速频率

K1、K3闭合正转第二段速频率



M-driver 17、外部端子正转 反转 2段速设置

—美捷伟变频—

参数：

P0-02设为1（端子控制）

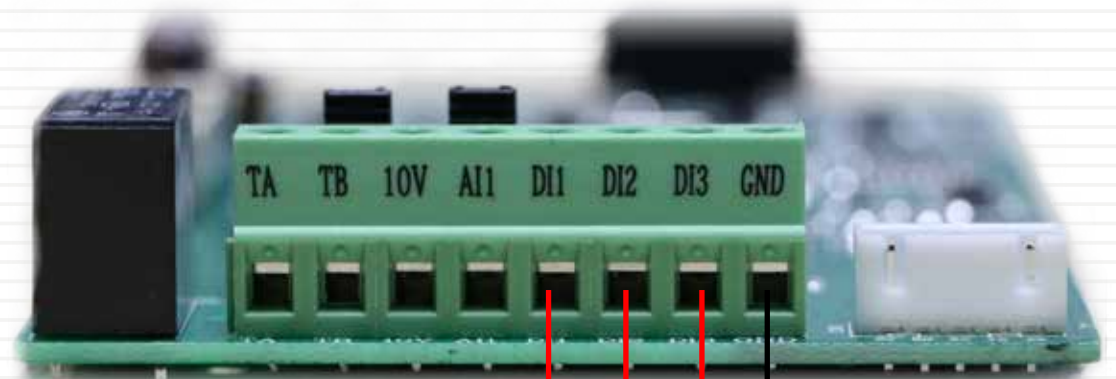
P0-03设为6（多段指令）

P4-03设为0

P4-02设为12（多段指令端子1）

PC-00设置第一段速频率

PC-01设置第二段速频率



K1闭合正转第一段速频率

K1、K3闭合正转第二段速频率

K2闭合反转第一段速频率

K2、K3闭合反转第二段速频率

K1 K2 K3

参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-04设为**0**

P4-01设为**12**（多段指令端子1）

P4-02设为**13**（多段指令端子2）

PC-00设置**第一段速频率**

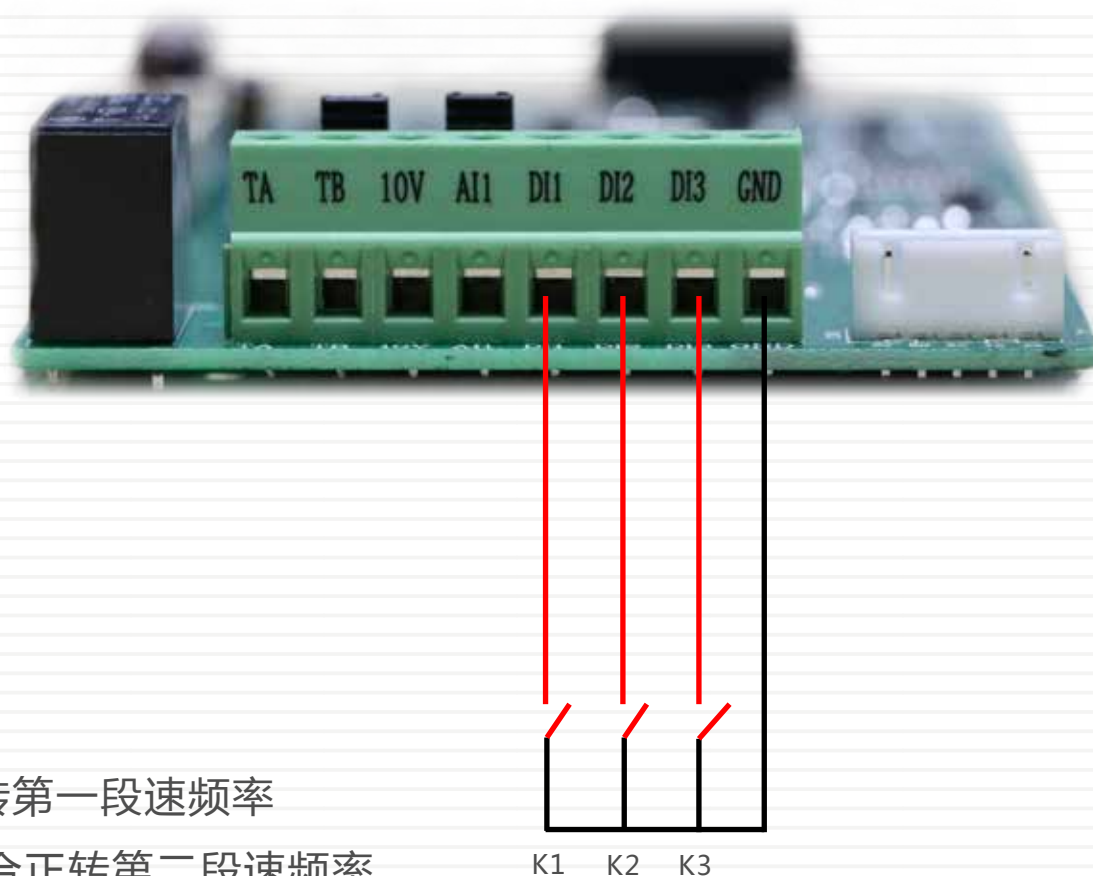
PC-01设置**第二段速频率**

PC-02设置**第三段速频率**

K1闭合正转第一段速频率

K1、K2闭合正转第二段速频率

K1、K3闭合正转第三段速频率



参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-04设为**0**

P4-01设为**12**（多段指令端子1）

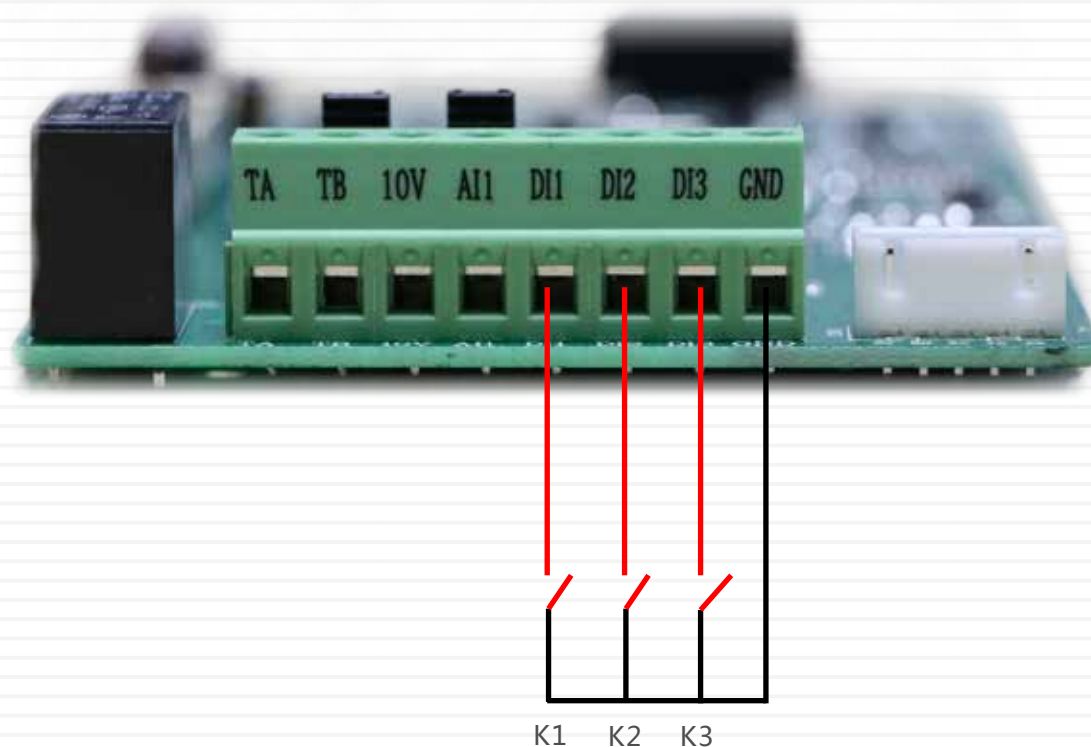
P4-02设为**13**（多段指令端子2）

PC-00设置**第一段速频率**

PC-01设置**第二段速频率**

PC-02设置**第三段速频率**

PC-03设置**第四段速频率**



K1闭合正转第一段速频率

K1、K2闭合正转第二段速频率

K1、K3闭合正转第三段速频率

K1、K2、K3闭合正转第四段速频率

参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-02设为**12**（多段指令端子1）

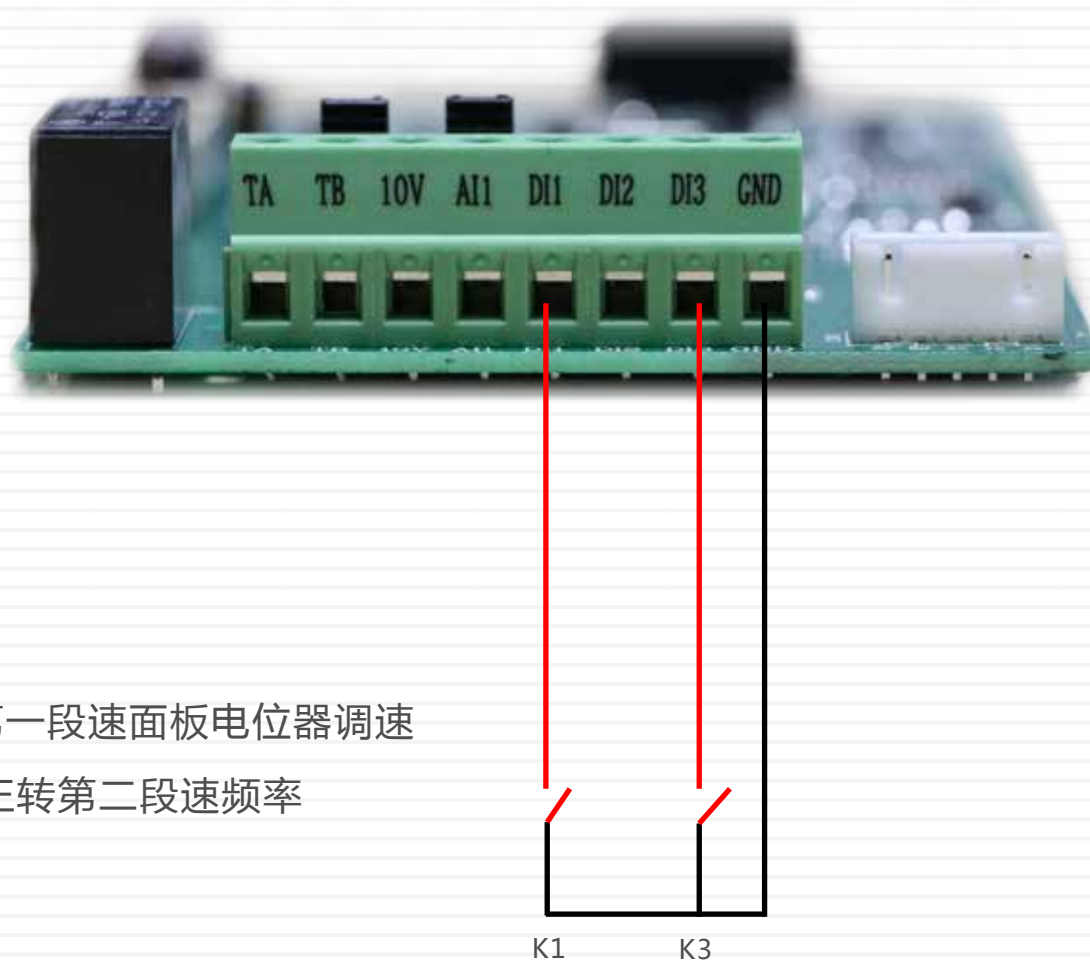
PC-01设置第二段速频率

PC-51设为**3**

（第一段速面板电位器调速）

K1闭合正转第一段速面板电位器调速

K1、K3闭合正转第二段速频率



参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-02设为**12**（多段指令端子1）

PC-01设置**第二段速频率**

PC-51设为**3**

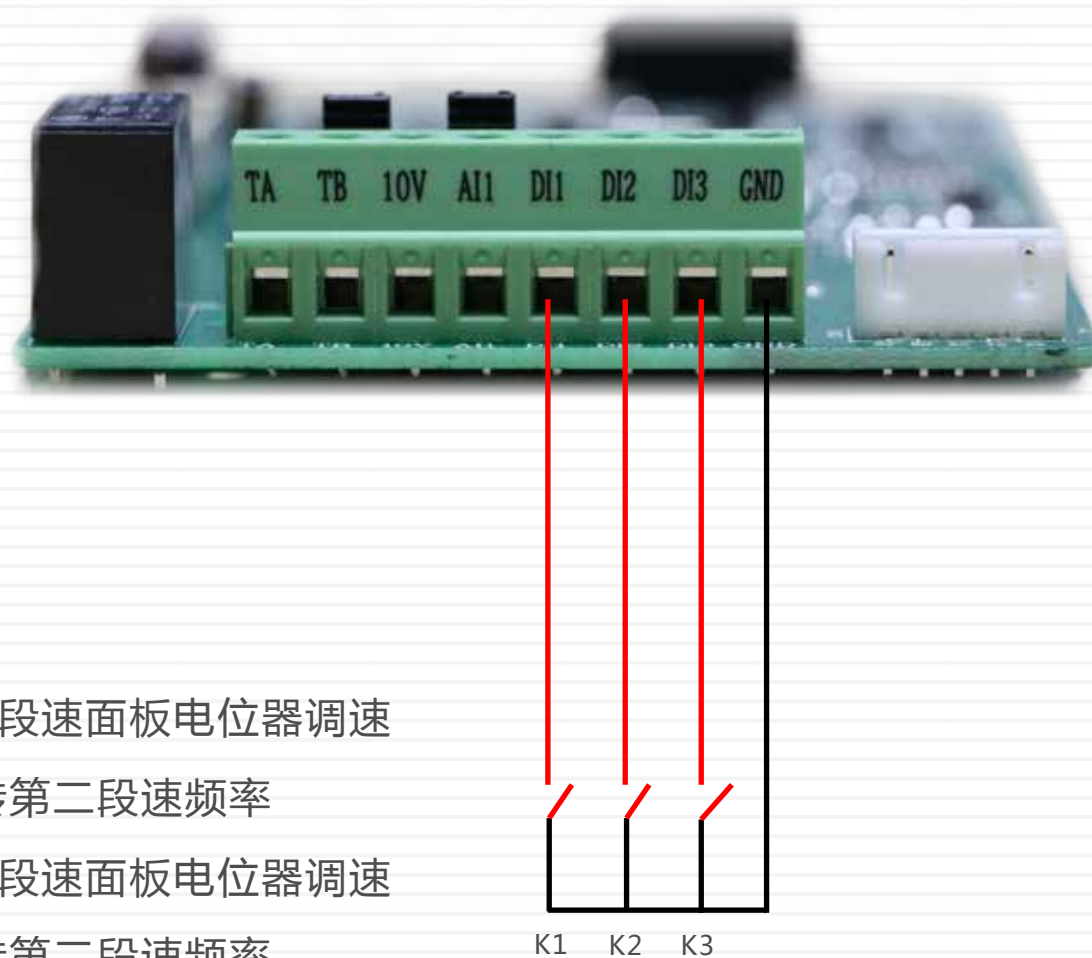
（第一段速面板电位器调速）

K1闭合正转第一段速面板电位器调速

K1、K3闭合正转第二段速频率

K2闭合反转第一段速面板电位器调速

K2、K3闭合反转第二段速频率



22、外部端子正转 2段速设置 第一段可以外部电位器调速

参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-02设为**12**（多段指令端子1）

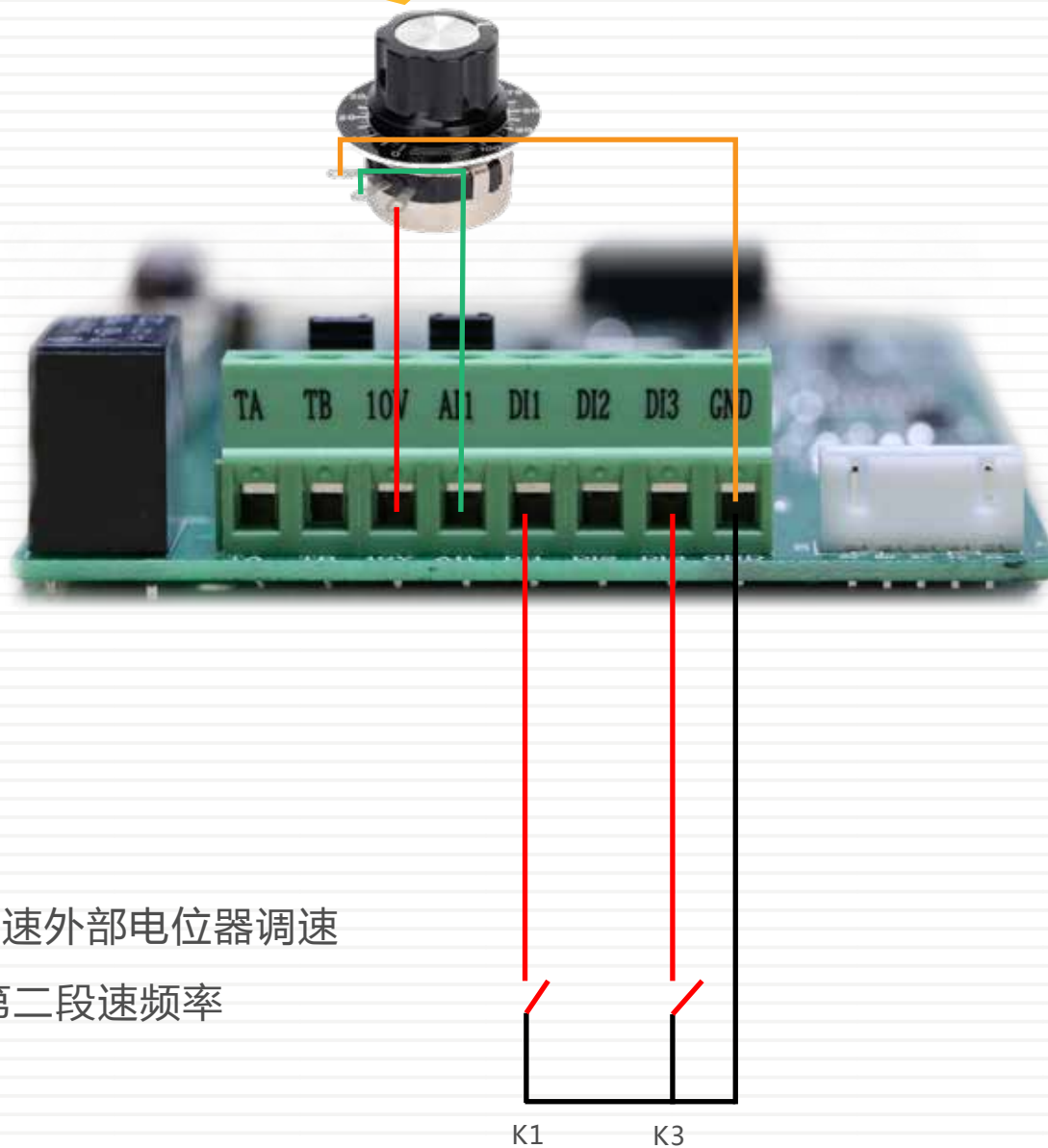
PC-01设置**第二段速频率**

PC-51设为**1**

（第一段速外部电位器调速）

K1闭合正转第一段速外部电位器调速

K1、K3闭合正转第二段速频率



23、外部端子正转 反转 2段速设置 第一段速可以外部电位器调速

参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-02设为**12**（多段指令端子1）

PC-01设置**第二段速频率**

PC-51设为**1**

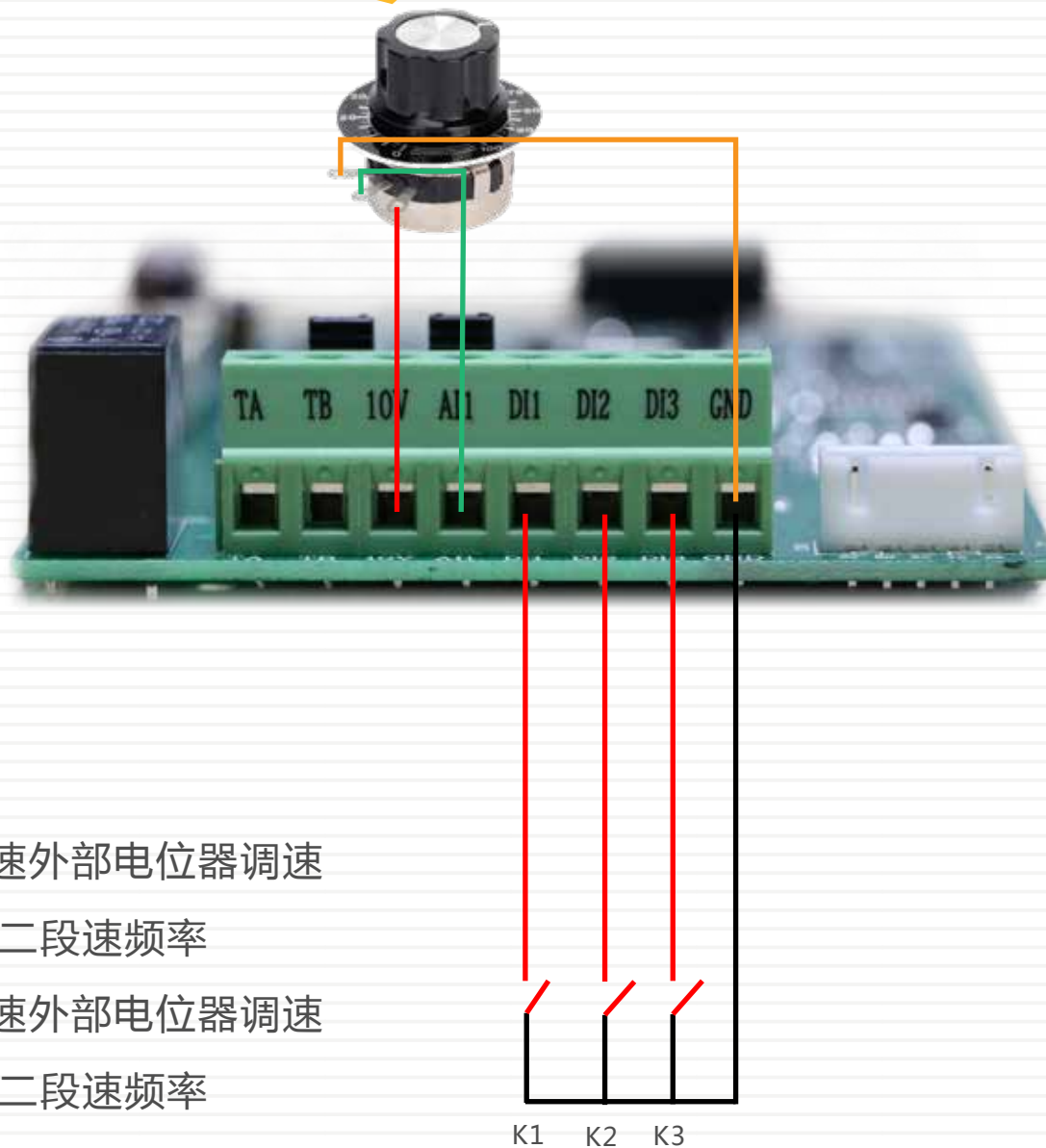
（第一段速外部电位器调速）

K1闭合正转第一段速外部电位器调速

K1、K3闭合正转第二段速频率

K2闭合反转第一段速外部电位器调速

K2、K3闭合反转第二段速频率



参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-04设为**0**

P4-01设为**12**（多段指令端子1）

P4-02设为**13**（多段指令端子2）

PC-01设置第二段速频率

PC-02设置第三段速频率

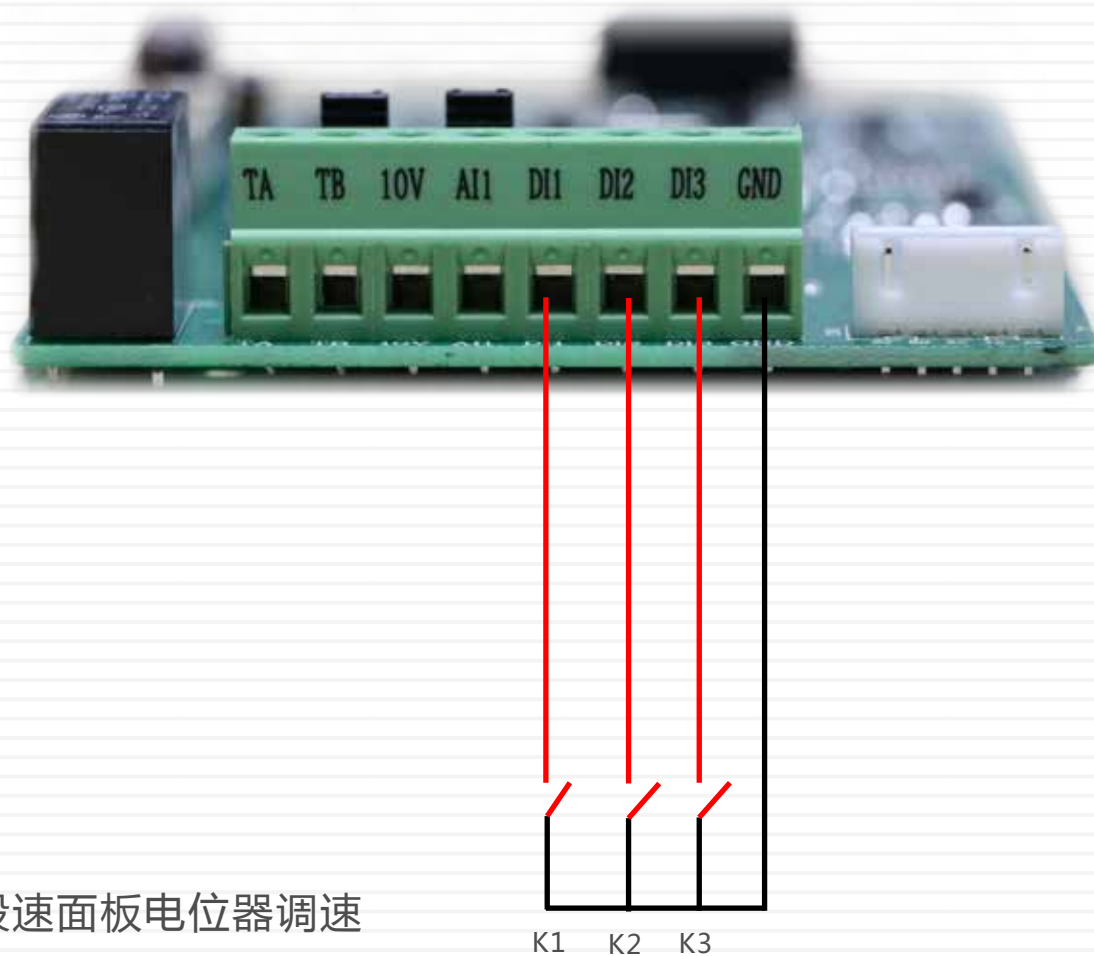
PC-51设为**3**

（第一段速面板电位器调速）

K1闭合正转第一段速面板电位器调速

K1、K2闭合正转第二段速频率

K1、K3闭合正转第三段速频率



25、外部端子正转 3段速设置 第一段可以外部电位器调速

参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-04设为**0**

P4-01设为**12**（多段指令端子1）

P4-02设为**13**（多段指令端子2）

PC-01设置第二段速频率

PC-02设置第三段速频率

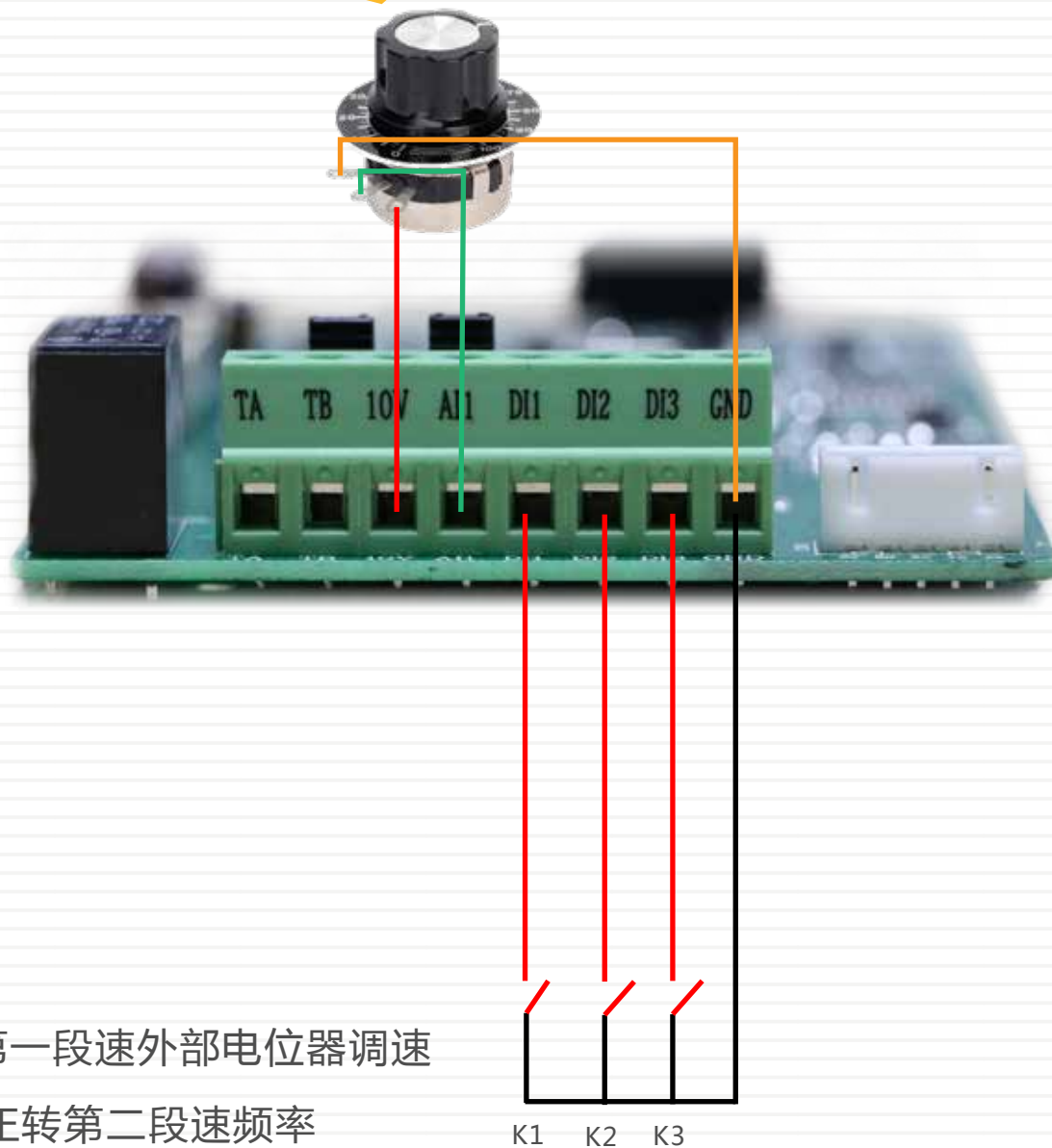
PC-51设为**1**

（第一段速外部电位器调速）

K1闭合正转第一段速外部电位器调速

K1、K2闭合正转第二段速频率

K1、K3闭合正转第三段速频率



参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-04设为**0**

P4-01设为**12**（多段指令端子1）

P4-02设为**13**（多段指令端子2）

PC-01设置第二段速频率

PC-02设置第三段速频率

PC-03设置第四段速频率

PC-51设为**3**

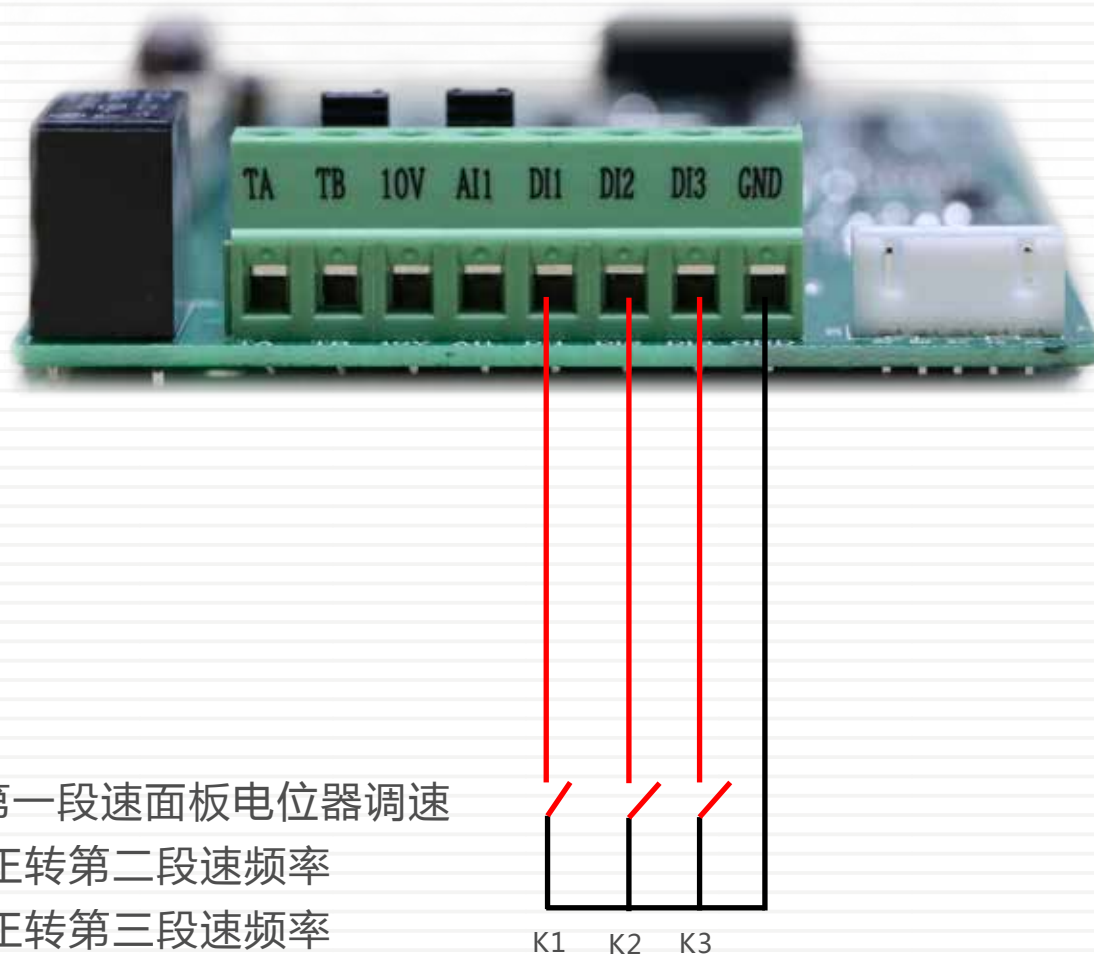
（第一段速面板电位器调速）

K1闭合正转第一段速面板电位器调速

K1、K2闭合正转第二段速频率

K1、K3闭合正转第三段速频率

K1、K2、K3闭合正转第四段速频率



参数：

P0-02设为**1**（端子控制）

P0-03设为**6**（多段指令）

P4-03设为**0**

P4-04设为**0**

P4-01设为**12**（多段指令端子1）

P4-02设为**13**（多段指令端子2）

PC-01设置第二段速频率

PC-02设置第三段速频率

PC-03设置第四段速频率

PC-51设为**1**

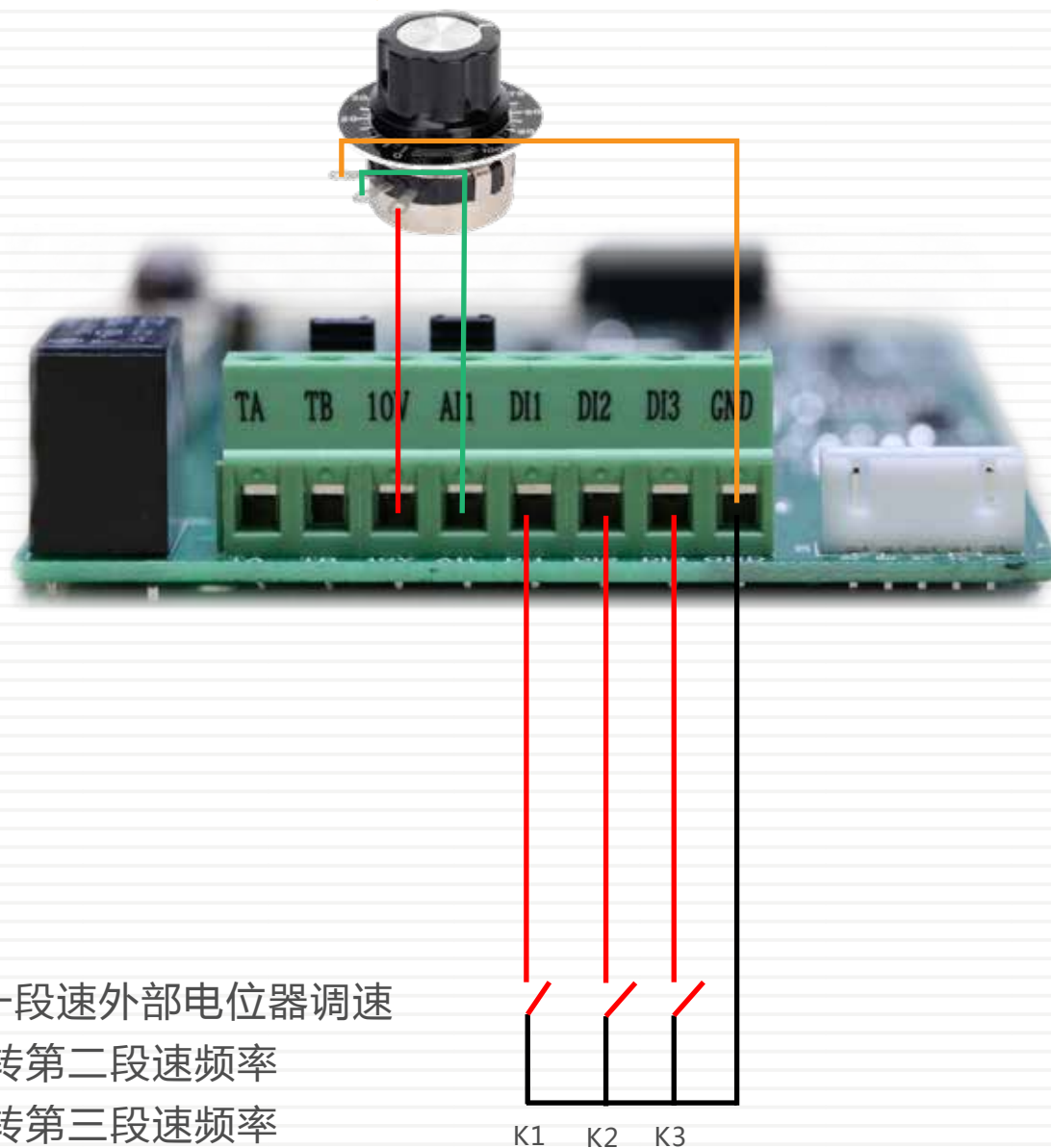
（第一段速外部电位器调速）

K1闭合正转第一段速外部电位器调速

K1、K2闭合正转第二段速频率

K1、K3闭合正转第三段速频率

K1、K2、K3闭合正转第四段速频率



参数：

P0-03设为8 (PID)

P8-49设为45 (唤醒频率)

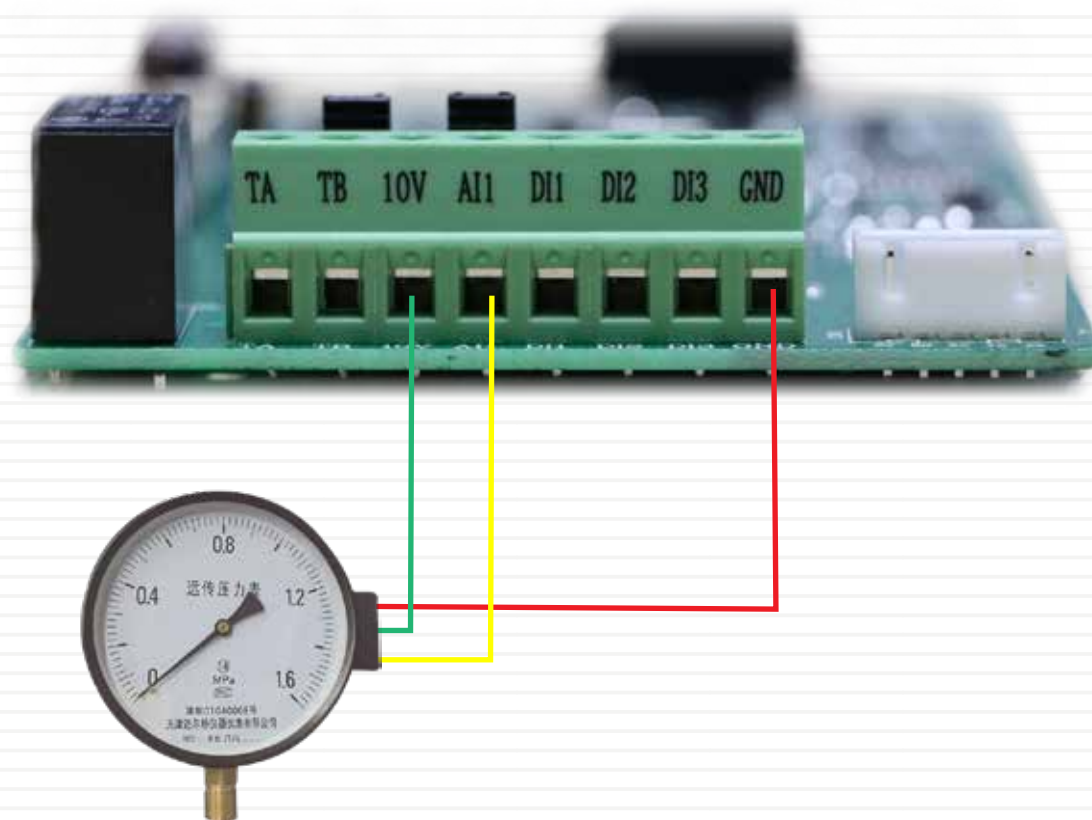
P8-51设为40 (休眠频率)

PA-01压力设置

(如：表的量程为1.0MP，需要4公斤的压力，则设为40.0%；表的量程为1.6MP，需要4公斤的压力，则设为25.0%。)

PA-06设为0.5 (积分时间)

U0-09查看反馈压力



参数：

P0-03设为8 (PID)

P8-49设为45 (唤醒频率)

P8-51设为40 (休眠频率)

PA-01压力设置

(如：表的量程为1.0MP，需要4公斤的压力，则设为40.0%；表的量程为1.6MP，需要4公斤的压力，则设为25.0%。)

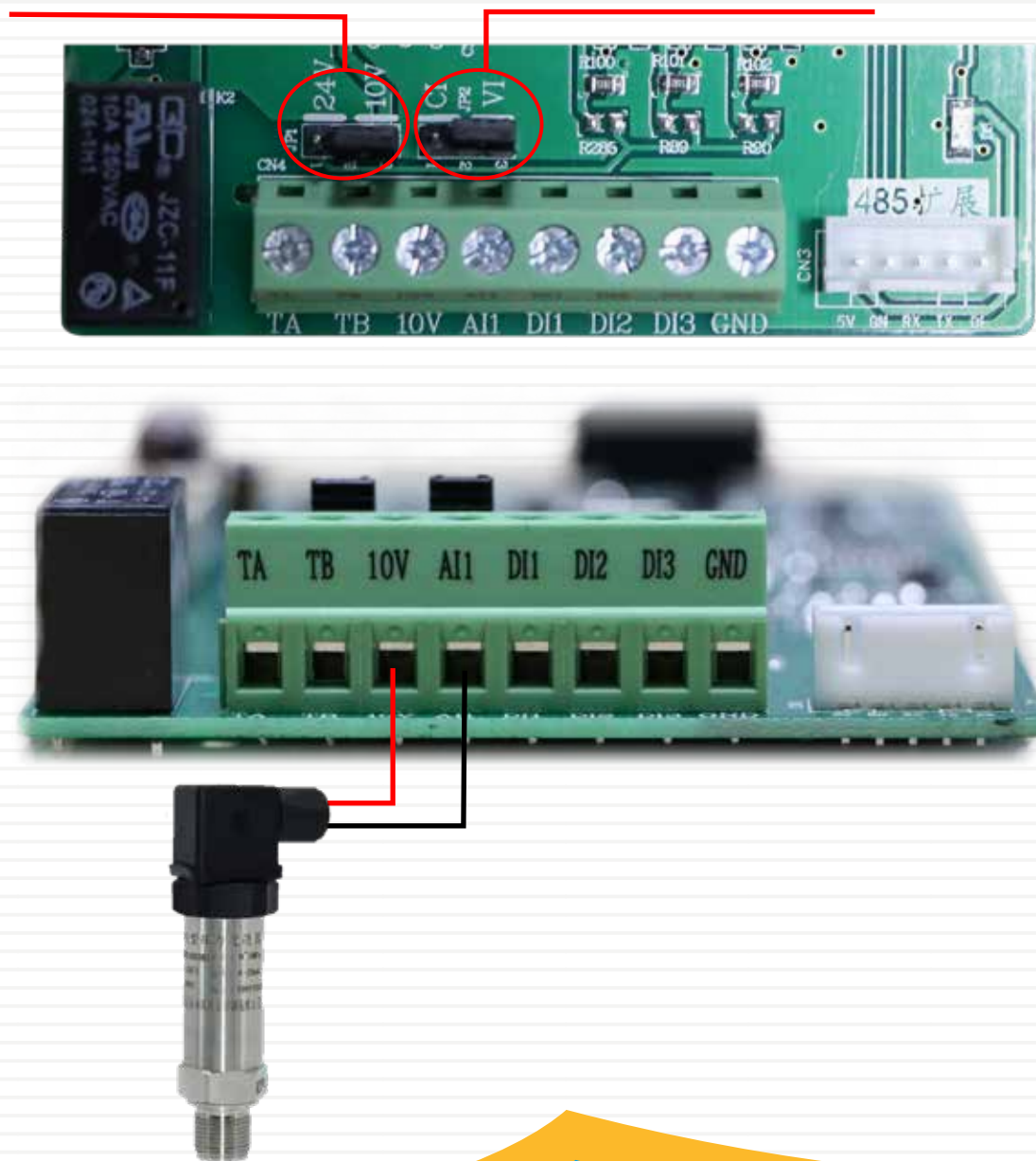
PA-02设为1 (电流信号反馈)

PA-06设为0.5 (积分时间)

U0-10查看反馈压力

JP1跳帽短接1和2脚

JP2跳帽短接1和2脚



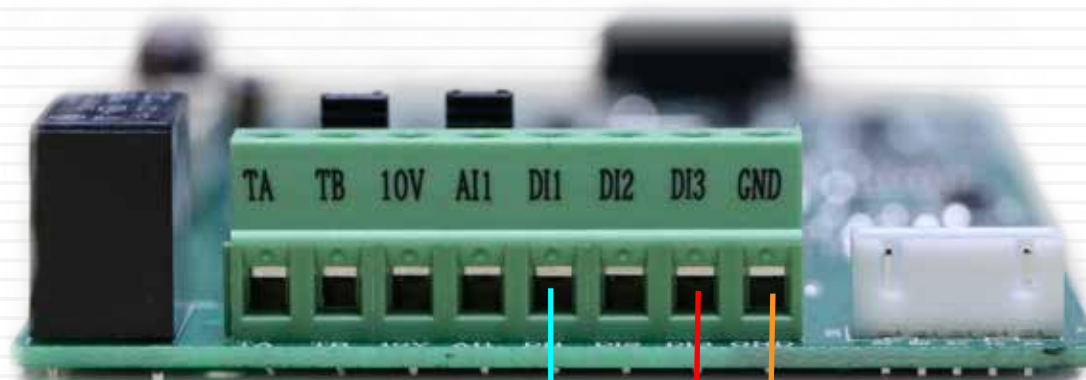
参数：

P0-02设为1

P4-02设为3

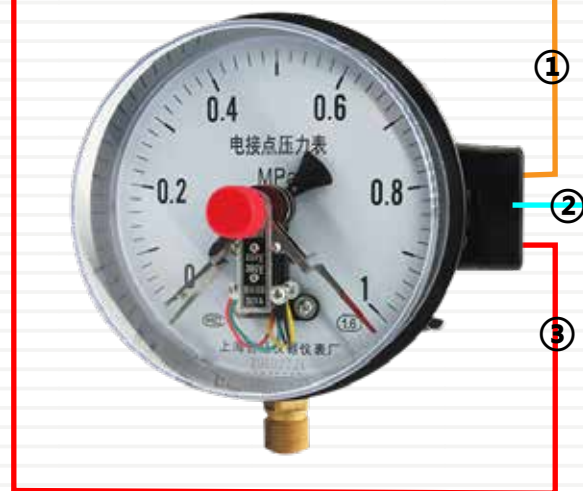
P4-11设为2

P4-38设为00100



启动按钮

DI1串个常闭复位按钮



注：

- ① COM(公共端)
- ② DI1 (下限)
- ③ DI3 (上限)